

## અનુક્રમણિકા(Index)

| Sr. No.   | Topic   | Page No. |
|---|---|----------|
| <b>SEM-2 NEP (MINOR) Unit:2 Classical Mechanics</b>                                   |   |          |
| <b>(1) સાદી પ્રસંવાદી ગતિ (S.H.M.)</b>  |   |          |
| 1   | પ્રસ્તાવના  |          |
| 2   | સમાન આવૃત્તિએ સમાન દિશામાં બે સાદી પ્રસંવાદી ગતિની રચના   |          |
| 3   | એકસાથે એકજ દિશામાં અને જેમની વચ્ચેનો કળાનો તફાવત ન હોય પરંતુ તેમની આવૃત્તિ વચ્ચે ફક્ત થોડો તફાવત હોય તેવી બે સા.પ્ર.ગ. દ્વારા કણ પર થતી અસર |          |
| 4   | એકજ સમયે એકબીજાને લંબરૂપે રહેલ અને એક સરખો આર્વતકાળ ધરાવતી પરંતુ જુદી જુદી કળા તફાવત ધરાવતી બે સા.પ્ર.ગ.ની એક કણ પર સંયુક્ત અસર             |          |
| 5   | લીસાજોસ આકૃતિઓ  |          |
| 6   | પ્રાયોગિક રીતે લીસાજોસ આકૃતિઓ મેળવવાની રીત<br>1) બ્લેક બર્નસ લોલક   |          |
|   | પ્રાયોગિક રીતે લીસાજોસ આકૃતિઓ મેળવવાની રીત<br>2) કેથોડ રે ઓસીલોસ્કોપ  |          |
| <b>(2) મુક્ત, અવમંદીત અને બળની અસર નીચેના દોલનો (Damped &amp; Forced Oscillation)</b> |   |          |
| 1   | પ્રસ્તાવના  |          |
| 2   | અચળ બળને કારણે થતી ગતિ  |          |
| 3   | ક્ષણિક લાગુ પડતા બળની અસર મેળવવી  |          |
| 4   | અવરોધીય માધ્યમમાં ગતિ   |          |
| 5   | બળની અસર નીચેના દોલનો   |          |
| 6   | કંપવિસ્તારનો અનુનાદ: પ્રણાલીનું મહત્તમ સ્થાનાંતર  |          |
| 7   | પ્રણાલીની મહત્તમ શક્તિ: વેગનો અનુનાદ  |          |
| 8   | અનુનાદની તિક્ષ્ણતા  |          |
| 9   | બળના કંપનની કળા   |          |
| 10  | બળની સ્થિત અવસ્થાના દોલને શક્તિ ઉદભવસ્થાન   |          |
| <b>(3) સંયુક્ત લોલક અને ગજીયું લોલક (Compound Pendulum &amp; Bar Pendulum)</b>        |   |          |
| 1   | સંયુક્ત લોલક (1)દોલનનું કેન્દ્ર (2) આધાર બિંદુ અને દોલન બિંદુ ની પરસ્પર અદલાબદલી  |          |
| 2   | ગજીયું લોલક (1) K નું મૂલ્ય મેળવવું   |          |

## સાદી પ્રસંવાદી ગતિ ( Simple Harmonic Motion)

### પ્રસ્તાવના ( Introduction ) :

એક કણ દ્વારા સાદી પ્રસંવાદી ગતિ ત્યારે ઉત્પન્ન થાય છે જ્યારે કોઈ સમયે આ કણનું કોઈ એક સ્થિતિ અથવા મધ્યસ્થ બિંદુની સાપેક્ષ પ્રવેગીત ગતિની સાથે ક્રમિક સ્થાનાંતરણ થાય અને આમ કણની સા. પ્ર. ગ. એ તેના મધ્યસ્થ બિંદુને સાપેક્ષ થતા સ્થાનાંતરણ અને દિશાને સમપ્રમાણ હોય છે.

આ પ્રકારની ગતિની લાક્ષણિકતાઓ નીચે મુજબ હોય છે.

(a) કણની ગતિ દોલીત હોય છે અને તે વારાફરતી એકજ માર્ગ પર ગતિ કરે છે.

(b) કણની ગતિ સીધી રેખામાં હોય છે.

(c) તેની પ્રતિસ્થાપિત બળની દિશા એ તેના સ્થિત બિંદુ તરફ હોય છે.

(d) તેનું પ્રતિસ્થાપિત બળ એ તેના મધ્યસ્થ બિંદુ અથવા તો સ્થિત બિંદુ થી થતા સ્થાનાંતરણ ને સમપ્રમાણ હોય છે.

ઉપરની લાક્ષણિકતામાંથી જો કણ દ્વારા ફક્ત શરત (a) સંતોષાય તો તેને આવર્ત ગતિ કહેવાય છે. અને જો શરત (a) અને (b) બંને સંતોષાય તો તેને દોલીત ગતિ કહેવાય છે. અને જો બધી જ શરતો ( a, b, c d ) સંતોષાય તો તેને સા.પ્ર.ગ. કહેવાય છે.

સૂર્યની ફરતે થતી પૃથ્વીની ગતિ એ આવર્ત ગતિ છે. ઘડિયાળના લોલકની ગતિ કે સ્વરકાંટામાં થતી ધ્રુજારી એ દોલીત ગતિ છે.

અને એક જ લોલક કે જેની લંબાઈ ખૂબ વધારે રાખવામાં આવે અને તેને સૂક્ષ્મ દોલન આપવામાં આવે તો તેના દ્વારા જે ગતિ રચાય છે તેને સા.પ્ર.ગ. કહેવાય છે.

પ્રસ્તુત પ્રકરણમાં આપણે આવી બે સા.પ્ર.ગ.ના જુદાજુદા સંયોજન દ્વારા કણ પર થતી અસર અને તે કણ દ્વારા રચાતા ગતિપથની વિસ્તૃત ચર્ચા કરીશું.

### સમાન આવૃત્તિએ સમાન દિશામાં બે સાદી પ્રસંવાદી ગતિની રચના (Composition of Two simple Harmonic Motions Along The Same Direction of The Same Frequency 2.8):

સરખી દોલન આવૃત્તિ પરંતુ જુદીજુદી કળાએ એકજ દિશામાં થતી બે સાદી પ્રસંવાદી ગતિ દ્વારા કોઈ એક કણ પર થતી અસર સમજવા,

જો બે સા.પ્ર.ગ. દ્વારા કણનું સ્થાનાંતર  $y_1$  અને  $y_2$  થાય તો કોઈ તત્કાલ સમય એ તે નીચે મુજબ દર્શાવાય છે.

$$y_1 = a \sin \omega t \quad \text{----- (1)} \quad \& \quad y_2 = b \sin(\omega t + \alpha) \quad \text{----- (2)}$$

અહીં કોઈ તત્કાલ સમય  $t$  એ પહેલી સા.પ્ર.ગ.ની કળા  $\omega t$  છે. અને બીજી સા.પ્ર.ગ.ની કળા  $(\omega t + \alpha)$  છે. તેથી તે બે વચ્ચેનો કળા તફાવત  $\alpha$  થશે.

તેથી કોઈ તત્કાલ સમય  $t$  એ પરિણામી સ્થાનાંતર એ બંને સા.પ્ર.ગ.ના સ્વતંત્ર સ્થાનાંતર  $y_1$  અને  $y_2$  ના ભૌમિતીક બરાબર થશે. તેથી સમી. (1) અને (2) પરથી

$$\begin{aligned} Y &= y_1 + y_2 \\ &= a \sin \omega t + b \sin(\omega t + \alpha) \\ &= (a + b \cos \alpha) \sin \omega t + (b \sin \alpha) \cos \omega t \quad \text{----- (3)} \end{aligned}$$

હવે  $a + b \cos \alpha = A \cos \epsilon$  અને  $b \sin \alpha = A \sin \epsilon$  લેતાં અને તેની સમી.(3)માં મૂકતાં

$$y = A \sin(\omega t + \epsilon) \quad \text{----- (4)}$$

$$\text{જ્યાં } A^2 = a^2 + b^2 + 2ab \cos \alpha$$

$$\text{અને } \epsilon = \tan^{-1} \frac{b \sin \alpha}{a + b \cos \alpha}$$

પરિણામી ગતિનું સમીકરણ (4) એ એક સરખી આવૃત્તિના ઘટકોની સા.પ્ર.ગ. દર્શાવે છે.

**વિશિષ્ટ કિસ્સાઓ:**

(i) જો  $\alpha = 0, 2\pi, 4\pi$  અથવા  $\pi$  ના બેકી ગુણાંકમાં હોય તો,

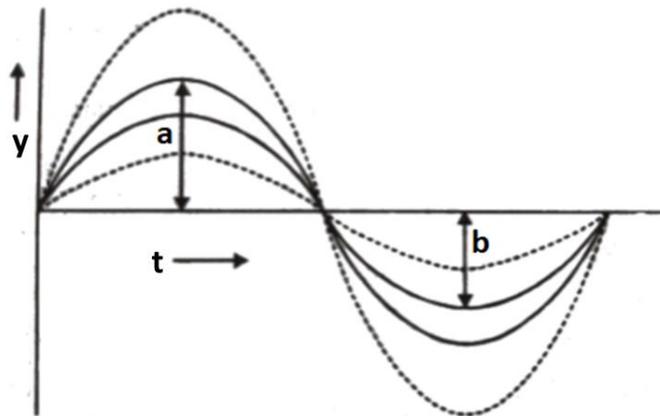
$$A = a + b, \quad \epsilon = 0 \quad \text{અને} \quad y = (a + b) \sin \omega t$$

(ii) જો  $\alpha = \pi, 3\pi, 5\pi$  અથવા  $\pi$  ના એકી ગુણાંકમાં હોય તો,

$$A = a - b, \quad \epsilon = 0 \quad \text{અથવા} \quad y = (a - b) \sin \omega t$$

જો  $a = b$  તો આવી પરિસ્થિતિમાં કણની સ.પ્ર.ગ. ઉદભવતી નથી પણ  $t$  ની દરેક કિંમત માટે  $y = 0$  થાય છે.

(i)



કિસ્સા(i) માટે બે ગતિનો સ્થાનાંતર વિરુદ્ધ સમયનો આલેખ ઉપરની આકૃતિ(1)માં દર્શાવેલ છે. તેના દોલનોનો અવર્ત સમાન છે. અને તેમની વચ્ચેનો કળાતફાવત  $\alpha = 0, 2\pi, 4\pi$  વગેરે છે. એટલે કે બંનેની કળા સમન છે. અને તેથી તે બંને દોલનોનો પરિણામી વક્ર કે જે આકૃતિમાં તૂટક રેખા વડે દર્શાવ્યો છે. તે મળે છે. જે બંને ગતિના વક્રોના સરવાળા બરાબર પ્રત્યેક તત્કાલ સમયને અનુરૂપ અક્ષોની ઉપર અને

નીચે રચાય છે. અને આ પરિણામી ગતિનું સ્વરૂપ તે બંને ગતિ જેવું જ હશે. પરંતુ તેનો કંપવિસ્તાર એ બંને ગતિન ઘટકોના સરવાળા બરાબર થશે.

(ii) જો કળાતફાવત  $\alpha = \pi$ ,  $3\pi$ ,  $5\pi$  વગેરે એટલે કે  $\pi$  ના એકી ગુણાંકમાં હોય તો આપણે ઉપર મુજબ જે સમયને સાપેક્ષ સ્થાનાંતરનો વક્ર દોર્યો તેમાં પરિણામી વક્ર એ તત્કાલ સમયે દરેક ગતિના ઘટકોના સરવાળા બરાબર મળે છે. અહીં આ કિસ્સામાં તેનો કંપવિસ્તાર  $(a - b)$  દ્વારા મળશે. અને તે અક્સની નજીકની તૂટક રેખાઓ વડે દર્શાવેલ છે. જ્યારે  $a = b$  થશે ત્યારે કંપવિસ્તાર શૂન્ય થશે અને તે વખતે ગતિ શૂન્ય થશે.

**એકસાથે એકજ દિશામાં અને જેમની વચ્ચેનો કળાનો તફાવત ન હોય પરંતુ તેમની આવૃત્તિ વચ્ચે ફક્ત થોડો તફાવત હોય તેવી બે સા.પ્ર.ગ. દ્વારા કણ પર થતી અસર ( Two Simple Harmonic Motions at upon A Particle Simultaneously in the Same Direction Having no Phase Difference But They Differ in Frequency by Very small Amount, 2.9 ):**

બે સા.પ્ર.ગ.ની કણ પર થતી અસર નીચે પ્રમાણે દર્શાવાય છે.

$$y_1 = a \sin \omega t = a \sin 2\pi n t \quad \text{----- (5)}$$

$$y_2 = b \sin \omega_1 t = b \sin 2\pi (n + \theta) t \quad \text{----- (6)}$$

જ્યાં  $\omega = 2\pi n$  અને  $\omega_1 = 2\pi(n + \theta)$ ,  $\theta$  એ બંને ગતિની આવૃત્તિનો તફાવત છે.  $y_1$  અને  $y_2$  એ તત્કાલ સમયે થતું બંને ગતિનું સ્થાનાંતર છે. અને  $a$  અને  $b$  એ તેના કંપવિસ્તાર છે. જેમાંના બીજી ગતિની આવૃત્તિ  $\theta$  જેટલી વધારે છે અને તેથી પરિણામી ગતિ નીચે મુજબ છે.

$$\begin{aligned} y &= y_1 + y_2 \\ &= a \sin 2\pi n t + b \sin 2\pi n t \cos 2\pi \theta t + b \cos 2\pi n t \sin 2\pi \theta t \\ &= (a + b \cos 2\pi \theta t) \sin 2\pi n t + (b \sin 2\pi \theta t) \cos 2\pi n t \\ &= A \sin(2\pi n t + \epsilon) \quad \text{----- (7)} \end{aligned}$$

$$\text{જ્યાં } a + b \cos 2\pi \theta t = A \cos \epsilon \quad \text{અને } b \sin 2\pi \theta t = A \sin \epsilon$$

$$\text{અને } A^2 = a^2 + b^2 + 2ab \cos 2\pi \theta t \quad \text{----- (8)}$$

$$\epsilon = \tan^{-1} \frac{b \sin 2\pi \theta t}{a + b \cos 2\pi \theta t} \quad \text{----- (9)}$$

અહીં સમી.(8)એ સમય આધારીત છે. અને આ કિસ્સામાં  $A$  એ પરિણામી ગતિનો કંપવિસ્તાર છે. સમી.(9) મુજબ  $\epsilon$  એ કળા તફાવત છે. અને તેના આ મૂલ્યોમાં સમયને સાપેક્ષ ફેરફાર થાય છે. સમી.(8)માં સમયનું જુદુ-જુદુ મૂલ્ય મૂકતાં નીચે મુજબના પરિણામ મળે છે.

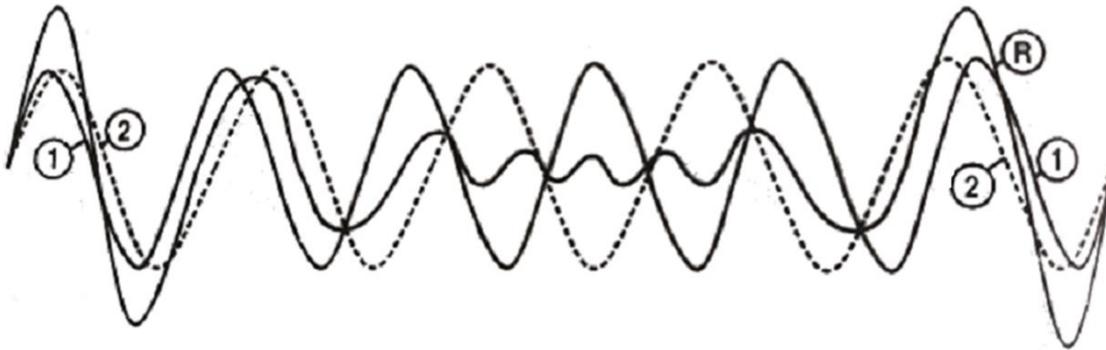
| સમય                 | કંપવિસ્તાર A | A ની વર્તણૂક | બે ગતિ વચ્ચેનો તફાવત |
|---------------------|--------------|--------------|----------------------|
| 0                   | a + b        | મહત્તમ       |                      |
| $\frac{1}{2\theta}$ | a - b        | ન્યૂનતમ      |                      |
| $\frac{1}{\theta}$  | a + b        | મહત્તમ       |                      |
| $\frac{3}{2\theta}$ | a - b        | ન્યૂનતમ      |                      |

|                    |         |        |  |
|--------------------|---------|--------|--|
| $\frac{2}{\theta}$ | $a + b$ | મહત્તમ |  |
|--------------------|---------|--------|--|

તેથી  $t = 0$  સમયે  $a = b$  માટે પરિણામી ગતિ ઉત્પન્ન થાય છે. ત્યારે  $a + b$  અથવા  $2a$  જેટલા મૂલ્યનો પરિણામી કંપવિસ્તાર ઉદભવે છે. અને તે માટે સમય  $\frac{1}{\theta}$  ના ક્રમિક અંતરાલ  $0, \frac{1}{\theta}, \frac{2}{\theta}$  વગેરે હશે. તેમજ ન્યુનતમ કંપવિસ્તાર ( $a - b$ ) અથવા  $0$  જ્યારે  $a = b$  થવાનો સમય  $\frac{1}{2\theta}, \frac{3}{2\theta}$  વગેરે થશે અને તે પણ સમયના નિશ્ચિત અંતરાલ  $\frac{1}{\theta}$  ના ગુણાંકમાં હોય છે.

આમ, આ બે ગતિના કારણે ઉદભવતો પરિણામી ફેરફાર ઘણો સૂક્ષ્મ હોય છે. કારણ કે તેમની આવૃત્તિ વચ્ચેનો તફાવત  $\theta$  એ ઘણો નાનો છે.

આમ, આ બે ગતિ કે જેમના ઘટકો વચ્ચેની આવૃત્તિનો તફાવત ઘણો નાનો હોય છે. તેના ઘટકોનો સમયને સાપેક્ષ સ્થાનાંતરણનો વક્ર એ નીચેની આકૃતિ-2 માં દર્શાવ્યા મુજબ આગળ દર્શાવ્યા મુજબ બંને ગતિના સ્થાનાંતરના ઘટકોના ભૌમિતિક સરવાળા બરાબર હોય છે.



આકૃતિ પરથી જોતાં જણાય છે કે કેટલાક પરિણામી દોલનોનો કંપવિસ્તાર મહત્તમ હોય છે. અને કેટલાકનો ન્યુનતમ હોય છે. બે મહત્તમ અથવા તો બે ન્યુનતમ વચ્ચેનો સમય અંતરાલ  $\frac{1}{\theta}$  જેટલો હોય છે કારણે બંને ગતિ વચ્ચેની આવૃત્તિ તફાવત  $\theta$  છે તેથી મહત્તમ અને ન્યુનતમ ઉત્પન્ન થવા માટે પણ  $\theta$  જેટલી આવૃત્તિનો તફાવત રહેલ છે.

એકજ સમયે એકબીજાને લંબરૂપે રહેલ અને એક સરખો આર્વતકાળ ધરાવતી પરંતુ જુદી જુદી કળા તફાવત ધરાવતી બે સા.પ્ર.ગ.ની એક કણ પર સંયુક્ત અસર (Composition of Two Simple Harmonic Motions Acting Upon a Particle Simultaneously at Right Angle To Each Other Same Time Period But Different in Phase. 2.10)

એક બીજાને કાટકોણે રહેલ બે સા.પ્ર.ગ.ની એક કણ પર થતી અસર નીચે મુજબ દર્શાવાય છે.

$$x = a \sin(\omega t + \alpha) \quad \text{----- (10)}$$

$$y = b \sin \omega t \quad \text{----- (11)}$$

જ્યાં  $\omega = \frac{2\pi}{T}$ , જ્યાં T એ આવર્તકાળ છે. અને  $\alpha$  એ બે સા.પ્ર.ગ.નો તફાવત છે. તે બંને સા.પ્ર.ગ.ના કંપવિસ્તાર જુદા જુદા છે. જે અનુક્રમે a અને b વડે દર્શાવેલ છે.

હવે સમી.(10) અને સમી.(11) પરથી

$$\frac{y}{b} = \sin \omega t \quad \text{----- (12)}$$

$$\text{અને } \frac{x}{a} = \sin \omega t \cos \alpha + \cos \omega t \sin \alpha$$

$$\text{અથવા } \frac{x}{a} = \frac{y}{b} \cos \alpha + \sqrt{1 - \frac{y^2}{b^2}} \sin \alpha \quad \text{----- (13)}$$

$$\text{અથવા } \frac{x}{a} - \frac{y}{b} \cos \alpha = \sqrt{1 - \frac{y^2}{b^2}} \sin \alpha \quad \text{----- (14)}$$

ઉપરના સમીકરણનો બંને બાજુ વર્ગ લઈ અને સાદુરૂપ આપતાં

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{2xy}{ab} \cos \alpha = \sin^2 \alpha \quad \text{----- (15)}$$

અને આ સમી.(15) એ 2a અને 2b જેટલી બાજુઓ વાળા લંબચોરસ વડે ઘેરાયેલ અતિવૃતનું સમીકરણ છે.

**વિશિષ્ટ કિસ્સા :**

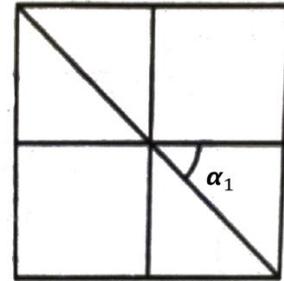
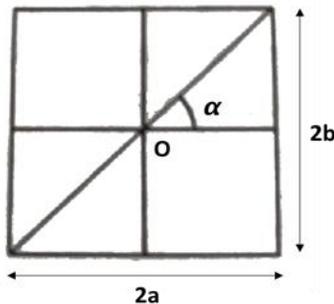
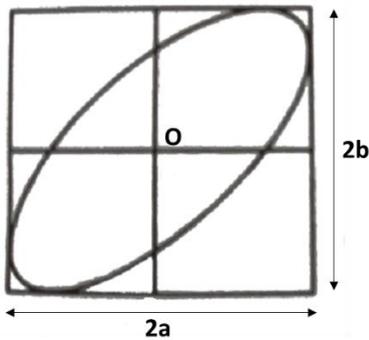
(a) જ્યારે કળાતફાવત  $\alpha = 0$  હોય ત્યારે સમી.(15)નું સ્વરૂપ નીચે મુજબ થશે.

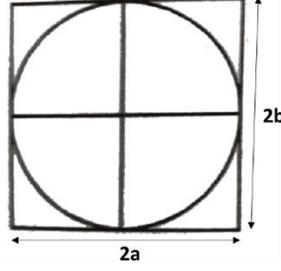
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{2xy}{ab} = 0$$

$$\text{અથવા } \left(\frac{x}{a} - \frac{y}{b}\right)^2 = 0 \quad \text{----- (16)}$$

$$\text{અથવા } y = \frac{b}{a} x \quad \text{----- (17)}$$

સમી. (17) એ એકબીજા પર એકરૂપ સ્થપાયેલ બે સુરેખાનું સમી. છે. અને તે અક્ષોના પ્રથમ અને તૃતીય ચરણમાં આવેલ હોય છે. અને તે એક સરખા સમય અંતરાલ માટે એક બીજાથી વિરુદ્ધ દિશામાં બે વાર લંબાય છે. અને સમી.(17) એ સુરેખાનું સમીકરણ છે. અને તે ઉદગમબિંદુ માંથી પસાર થાય છે. અને તેનો ઢાળ x અક્ષને સાપેક્ષ  $\alpha = \tan^{-1} \left(\frac{b}{a}\right)$  થશે. જે નીચેની આકૃતિ-3(b)માં દર્શાવેલ છે.





(b) જ્યારે  $\alpha = \pi$  ત્યારે સમી. (15) નીચે મુજબ થશે.

$$\left(\frac{x}{a} + \frac{y}{b}\right)^2 = 0 \quad \text{અથવા} \quad y = -\frac{b}{a}x \quad \text{----- (18)}$$

સમી.(18) પણ બે એકબીજા પર સંપાત થયેલ સુરેખાનું સમી. દર્શાવે છે. જે ઉદગમબિંદુમાંથી પસાર થાય છે. અને તે આલેખના બીજા અને ચોથા ચરણમાં આવેલ છે. અને તે પણ એકજ સમય અંતરાલમાં એકબીજાથી વિરુદ્ધ દિશામાં બે વખત પસાર થાય છે. આ સુરેખાનો ઢાળ  $\alpha_1 = \tan^{-1}\left(-\frac{b}{a}\right)$  થશે. જે આકૃતિ-૩( ) માં દર્શાવેલ છે.

(c) જ્યારે  $\alpha = \frac{\pi}{2}$  હોય ત્યારે સમી.(15) નીચે મુજબ થશે.

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad \text{----- (19)}$$

અને આ સમી.(19) એ નિયમીત ઉપવલયનું સમી. છે કે જેની લઘુઅક્ષો  $a$  અને  $b$  એ અનુક્રમે યામાક્ષની અક્ષો  $x$  અને  $y$  પર રહેલ છે. જે આકૃતિ-૩(d) માં દર્શાવેલ છે. અને વધુમાં જો  $a = b$  હોય તો સમી.(15)નું સ્વરૂપ વર્તુળના સમી. જેવું થશે એટલે કે

$$x^2 + y^2 = a^2 \quad \text{----- (20)}$$

અને સમી.(20) એ વર્તુળ દર્શાવે છે જે આકૃતિ-૩ ( e )માં દર્શાવેલ છે.

(d) જ્યારે  $\alpha = \frac{\pi}{4}$  ત્યારે સમી.(15) નીચેના સ્વરૂપે થશે.

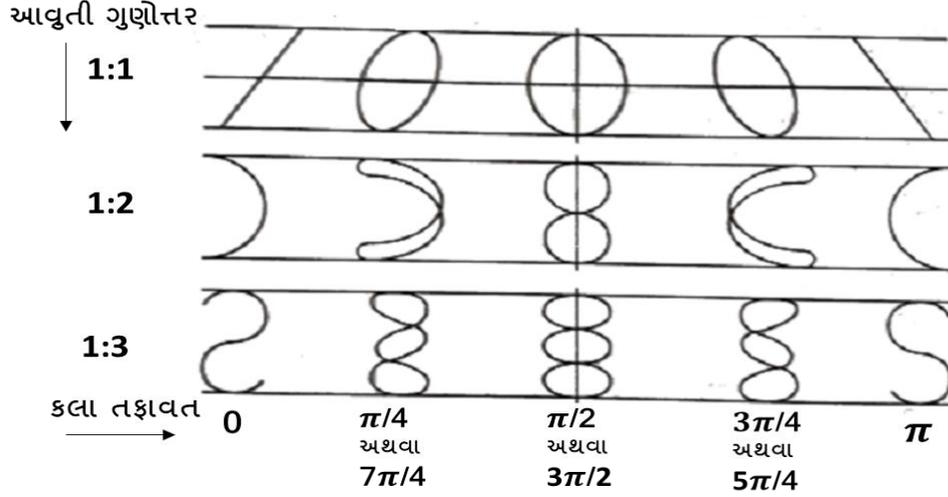
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \sqrt{2} \frac{xy}{ab} = \frac{1}{2} \quad \text{----- (21)}$$

સમી.(21) એ એક ઢળતા ઉપવલય નું સમી. થશે. જે આકૃતિ-૩( a ) માં દર્શાવેલ છે.

### લીસાજોસ આકૃતિઓ( Lissajous Figure 2.11) :

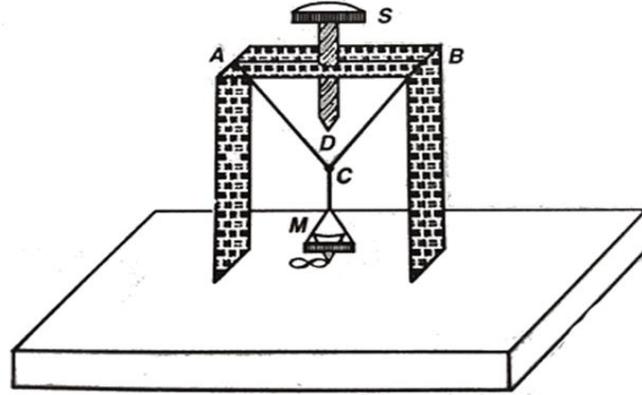
એકબીજાને લંબરૂપે રહેલ બે સા.પ્ર.ગ.ના પરિણામ સ્વરૂપે જે વક્રોની રચના થાય છે તેને લીસાજોસ આકૃતિઓ કહેવાય છે. અને આ વક્રોનો આકાર એ બંને ગતિના કંપવિસ્તાર, આવૃત્તિ અને પ્રારંભિક કળા તફાવત પર આધારીત હોય છે. અને આ રીતે જો બે સા.પ્ર.ગ. ની આવૃત્તિઓનો ગુણોતર 1:1, 1:2, 1:3,----- વગેરે હોય અને તે એકબીજાને સાપેક્ષ લંબરૂપે ગતિ કરતી હોય તો બંનેના દોલનોની કળા નો તફાવત જ્યાં સુધી અચળ રહે છે ત્યાં સુધી નિશ્ચિત આવૃત્તિના ગુણોતર માટે આ બંને ગતિના સંયુક્ત માર્ગના વક્રોનો આકાર અચળ રહે છે. અને આ બંને ગતિની સંયુક્ત અસર પરિણમી માર્ગના વક્રોનો આકાર એ કળાના જુદા

જુદા બદલાવ એટલે કે  $0$  થી  $\frac{\pi}{2}, \pi, \frac{3\pi}{2}, 2\pi$  માટે બદલાતો જશે. અને તેથી આવૃત્તિના જુદા જુદા ગુણોતર  $1:1, 1:2, 1:3, \dots$  વગેરે માટે એક સરખા કળા તફાવતો  $0 \rightarrow 2\pi$  ( $0$  થી  $2\pi$ ) સુધી માટે વક્રોના જુદા જુદા સમૂહો મળશે. જુદી જુદી કળાઓ માટે આવૃત્તિના ગુણોતર  $1:1, 1:2, 1:3, \dots$  વગેરે માટેના વક્રોના સમૂહો નીચેની આકૃતિ(4)માં દર્શાવ્યા છે.



પ્રાયોગીક રીતે લીસાજોસ આકૃતિઓ મેળવવાની રીત ( Experimental Determination of Lissajous Figures):

(a) બ્લેક બર્નસ લોલક ( Black Burns Pendulum ):-



આકૃતિ(5)માં દર્શાવ્યા પ્રમાણે એક લાકડાની ઉર્ધ્વ રહેલ ફેમમાં રહેલ બે છિદ્રો A અને B વડે એક દોરીને Y આકારમાં બાંધેલ છે. આ દોરીના છેડાઓ ઉપરના સ્ક્રૂ S સાથે બાંધેલ છે અને તેન નીચેના છેડા સાથે એક ઘાતુની વજનદાર રીંગ બાંધેલ છે. જેમાં એક ગરણી રાખેલ છે. અને આ ગરણીમાં બારીક રેતી ભરવામાં આવે છે. તેથી આ નીચેનો છેડો એ લોલકન ગોળા જેવી ગરજ સારે છે. આ પ્રકારની રચના એ બે પ્રકારના લોલક જેવું કામ કરે છે. જો તેના છેડાને ઉર્ધ્વ લાકડાની ફેમ ની દિશામાં ખેંચી અને છોડવામાં આવે તો તેને કારણે જે સા.પ્ર.ગ. ઉત્પન્ન થશે તે એક સાદા લોલકની જેમ વર્તશે કે જે લોલકની લંબાઈ જેટલી થશે અને તે ફેમની લંબાઈની દિશામાં દોલન કરશે. હવે જો આ છેડાને ફેમને લંબ દિશામાં ખેંચી અને છોડવામાં આવે

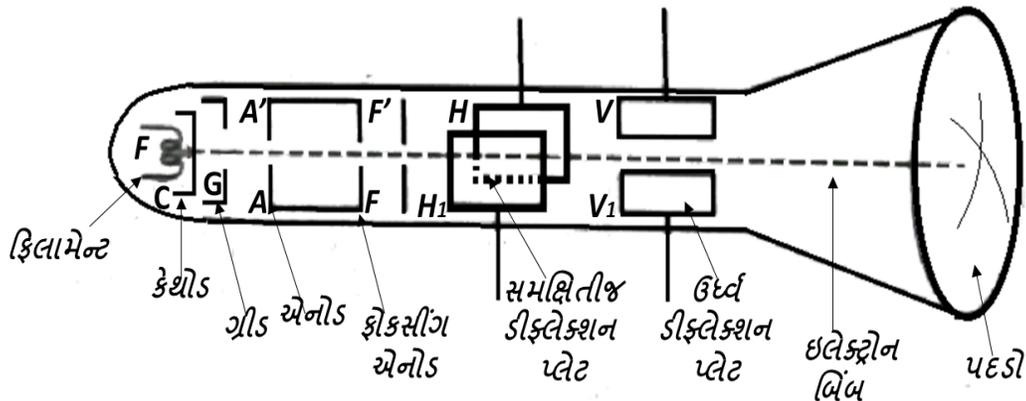
તો તે છેડાથી દોલન કરતા લોલક જેવું વર્તશે અને આમ, આ પ્રકારની રચના બે પ્રકારના લોલક જેવું કાર્ય કરે છે. જેમનું એક ફેમની લંબાઈની દિશામાં દોલન કરે છે. અને બીજું તેની લંબાઈની લંબ દિશામાં દોલન કરે છે. તેથી જો તેની ગરણીમાં રેતી ભરવામાં આવે અને તેને આ રીતે દોલન કરવામાં આવે તો ગરણીના છેડામાંથી જે રેતી આ રચનાની નીચેની સપાટી પર પડશે તેના દ્વારા લીસાજોસ આકૃતિની રચના થશે. અને આ રચનાની લંબાઈ માં ફેરફાર કરી અને આ બંને પ્રકારના સાથે થતા દોલનોની આવૃત્તિનો ગુણોત્તર 1:1, 1:2, 1:3,----- વગેરે ગોઠવી શકાય છે. અને તેના દ્વારા લીસાજોસ આકૃતિઓ મેળવી શકાય છે.

## (b) કેથોડ રે ઓસીલોસ્કોપ (CRO)( Cathode Ray Oscilloscope)

લીસાજોસ આકૃતિઓને દર્શાવવા માટે કેથોડ રે ઓસીલોસ્કોપ એક ઉત્તમ સઘન છે. CRO માટેની જરૂરીયાત નીચે મુજબ છે.

- (i) એક કાચ કવર દ્વારા ઘેરાયેલ ઇલેક્ટ્રોન ગનની રચના
- (ii) પાતળા પેન્સિલ જેવા આકારમાં ઇલેક્ટ્રોન કિરણોને કેન્દ્રીત કરવાની રચના.
- (iii) ડીફલેક્શન પ્લેટની રચના
- (iv) એક પ્રસ્ફુરક પડદો.

જુદા જુદા ઇલેક્ટ્રોડને આધાર આપવા માટે એક કાચના બલ્બનું આવરણ આવેલ હોય છે. અને તેને શુન્યાવકાશ કરવામાં આવેલું હોય છે. જેમાં રહેલ ઇલેક્ટ્રોન ગનની રચના દ્વારા કેન્દ્રીત કરી શકાય તેવા ઇલેક્ટ્રોન બીંબને ઉત્પન્ન કરી શકાય છે. જે ઇલેક્ટ્રોન ગનમાં એક ફીલામેન્ટ દ્વારા ગરમ કરી શકાય તેવો કેથોડ આવેલ હોય છે. તેજ રીતે તેમાં કંટ્રોલ ગ્રીડ, ફોકસીંગ એનોડ અને ઇલેક્ટ્રોનને પ્રવેગીત કરવા માટેનો એનોડ આવેલ હોય છે. જેમાંનો ફોકસીંગ એનોડ એ બે ઘાતુના નળાકારનો બનેલ હોય છે જે નળાકારનું છીદ્ર મોટા એપાર્ચર રૂપે હોય છે અને તે ઇલેક્ટ્રોન ગનની ડીફલેક્શન પ્લેટની રચનામાં બે જોડ પ્લેટો રહેલ હોય છે. જેમાંની એક જોડ સમક્ષીતીજ હોય છે અને બીજી જોડ લંબરૂપે રહેલી હોય છે. અને આ બલ્બનો કેથોડથી વિરુદ્ધ દિશાનો છેવાડાનો કાચનો પડદો એ પ્રસ્ફુરક પદાર્થ વડે આવરણ ચડાવેલ હોય છે. આ પ્રસ્ફુરક પદાર્થ તરીકે ઝીંક ઓક્સાઇડ વાપરવામાં આવે છે.



આકૃતિ-(5)મા દર્શાવ્યા મુજબ એક ઇલેક્ટ્રોન બીંબ જે ફીલામેન્ટ દ્વારા કેથોડ ગરમ થવાથી ઉત્પન્ન થાય છે. તે ગ્રીડ દ્વારા પ્રવેગીત થઈ અને AA' માંથી પસાર થાય છે અને ફોકસીંગ અનોડ વડે કેન્દ્રીત થઈ અને સમક્ષીતીજ ડીફલેક્શન પ્લેટ HH1 અને ત્યારબાદ લંબરૂપે રહેલ ડીફલેક્શન પ્લેટમાંથી પસાર થઈ અને પ્રસ્ફુરક પડદા પર આ ઇલેક્ટ્રો પહોંચે છે.

હવે પ્લેટ HH1 પર ક્રમીક બદલતો AC વોલ્ટેજ આપવામાં આવે તેને કારણે આ ઇલેક્ટ્રોન બીંબનું સમક્ષીતીજ વિતરણ થવાથી આપણને પડદા પર બિંદુની જગ્યાએ સમક્ષીતીજ રેખા જોવા મળશે. અને જો તેજ રીતે લંબરૂપે રહેલ પ્લેટની જોડ VV1 ને બદલાતો વોલ્ટેજ આપવામાં આવે તો પડદા પર લંબરૂપે રેખા જોવા મળશે. અને જો આ બંને લંબરૂપે રહેલ વિદ્યુતક્ષેત્રો ને એકસાથે આપવામાં આવે તો પડદા પર લીસજોસ આકૃતિ રચાશે.

## (2) મુક્ત, અવમંદીત અને બળની અસર નીચેના દોલનો ( Free Damped and Forced Vibration)

### પ્રસ્તાવના ( Introduction):

એક તંત્રમાં યાંત્રિક પ્રણાલી દ્વારા ઉત્તેજના ઉત્પન્ન થાય છે. અને આ ઉત્તેજીત બળ દૂર થતાં તેમાં કંપન ઉત્પન્ન થાય છે. આ પ્રકારના કંપનો સાદી પ્રસંવાદી ગતિ રૂપે હોય છે. અને તેને મુક્ત કંપનો અથવા પ્રાકૃતિક કંપનો કહેવાય છે. અને તંત્રના કંપન માટે લાગતા સમ્ય અંતરાલને પ્રાકૃતિક અંતરાલ કહેવાય છે. કોઈ એક સાદા લોલકને આંદોલીત કરવામાં આવે કે એક સ્વરકાંટાને કંપીત કરવામાં આવે તો આ પ્રકારની પ્રણાલી અનંત સમય સુધી આંદોલીત કે કંપીત રહેતી નથી અને આવી પ્રણાલીના દોલનોનો કંપવિસ્તાર ધીમે ધીમે નાનો થતો જાય છે અને છેવટે તેના દોલનો બંધ થઈ જાય છે. આમ, થવાનું કારણ એ છે કે પ્રણાલીની આંતરીક સ્નિગ્ધતા કે ઘર્ષણ બળને કારણે આ દોલીત પ્રણાલી પર અવરોધક બળ લાગે છે. આ અવરોધક બળ એ પ્રણાલી આસપાસ રહેલ હવાના કારણે ઉત્પન્ન થાય છે. અને આ પ્રકારના ઘટતા કંપવિસ્તારવાળી ગતિને અવમંદિત દોલનો કહેવાય છે.

એક દોલીત પ્રણાલીના દોલનોમાં અવમંદન ને કારણે ઘટાડો થાય છે. તેના આ દોલનોની સ્થિરતા જાળવી રાખવા માટે પ્રણાલીના તંત્ર પર બાહ્ય આવર્ત બળ લાગુ પાડવું પડે. આમ, તંત્ર કે પ્રણાલી તેની પ્રાકૃતિક( કુદરતી) આવૃત્તિ સાથે દોલીત થવાનો પ્રયત્ન કરે છે અને તેના આ પ્રાકૃતિક દોલનો અવમંદીત બળને કારણે નાશ પામે છે. અને તેની પર બાહ્ય આવર્તબળ લાગુ પાડેલ હોવાથી તે બળના સમય અંતરાલ ને સાપેક્ષ દોલનો કરવા લાગે છે. આ પ્રકારના દોલનોને બળની અસર નીચેના દોલનો કહેવાય છે.

### અચળ બળને કારણે થતી ગતિ ( Motion Due to Constant Force,3.2)

ધારો કે એક કણ પર  $F$  જેટલા મૂલ્યનું અચળ બળ લાગતાં કણમાં સા.પ્ર.ગ. ઉદભવે છે. તો આ કણની ગતિનું સમીકરણ નીચે મુજબ થશે.

$$m \frac{d^2 y}{dt^2} + \mu y = F \quad \text{----- (1)}$$

અહીં  $F$  એ કણ પર લાગતું અચળ બળ છે.

સમી.(1) ને નીચે મુજબ લખી શકાય

$$\frac{d^2 y}{dt^2} + \omega^2 y = \frac{F}{m} \quad \text{----- (1.1)}$$

$$\text{જ્યાં } \omega^2 = \frac{\mu}{m}$$

$$\text{અથવા } \frac{d^2 y}{dt^2} + \omega^2 \left( y - \frac{F}{m\omega^2} \right) = 0 \quad \text{----- (2)}$$

$$\text{હવે } y - \frac{F}{m\omega^2} = Z \quad \text{લેતાં}$$

$$\frac{d^2 y}{dt^2} + \omega^2 Z = 0 \quad \text{----- (3)}$$

સમી.(3)નો ઉકેલ ગતિના વિકલ સમી. ના ઉકેલ પ્રમાણે નીચે મુજબ થશે.

$$Z = A \sin \omega t + B \cos \omega t \quad \text{----- (4)}$$

$$\text{અથવા } y = \frac{F}{m\omega^2} + A \sin \omega t + B \cos \omega t \quad \text{----- (5)}$$

હવે પ્રારંભિક અવસ્થાની શરત લાગુ પાડતાં

$$t = 0, y = y_0 \quad \text{અને } \frac{dy}{dt} = 0$$

$$\text{તેથી } A = \frac{\vartheta}{\omega}, \quad B = y_0 - \frac{F}{m\omega^2} \quad \text{----- (6)}$$

તેથી સમી.(5) નીચે મુજબ થશે.

$$y = \frac{F}{m\omega^2} + \frac{\vartheta}{\omega} \sin \omega t + \left( y_0 - \frac{F}{m\omega^2} \right) \cos \omega t \quad \text{----- (7)}$$

અને અચળ બળની અસર નીચે પ્રણાલીનું આંતરીક સ્થાનાંતર નષ્ટ થઈ અને તેની મધ્યસ્થ સ્થાયી અવસ્થામાં પરિણામે છે.

જો  $F = 0$  તો સમી.(7) નીચે મુજબ થશે.

$$y = \frac{\vartheta}{\omega} \sin \omega t + y_0 \cos \omega t \quad \text{----- (8)}$$

કે જે સાદી પ્રસંવાદી ગતિનો ઉકેલ થશે.

### ક્ષણિક લાગુ પડતા બળની અસર મેળવવી (The Force acts for Short time and to Find its Effect, 3.3)

હવે જો  $t'$  સમયે પ્રણાલી પર  $at'$  જેટલા સૂક્ષ્મ સમય માટે બળ  $F$  લાગુ પડે તો તેની  $t$  ( $t > t'$ ) સમયે થતી અસર મેળવવા અગાઉ દર્શાવ્યા પ્રમાણે ગતિનું સમીકરણ નીચે મુજબનું થશે.

$$\frac{d^2 y}{dt^2} + \omega^2 y = \frac{F}{m} \quad (\text{જે સમી. 1.1 છે.})$$

અહીં  $\frac{F}{m}$  ની અસર સ્પષ્ટ રૂપે સમયનું વિધેય છેકે જે  $dt'$  જેટલા સમયમાં ઉદભવે છે. અને  $t$  જેટલા સમયમાં ઉદભવતા વેગ  $\frac{F}{m} dt'$  દ્વારા સ્થાનાંતર નીચે મુજબ થશે.

$$Y = \frac{F}{m\omega} dt' \sin(t - t') \quad \text{----- (9)}$$

અને તેથી  $t'$  જેટલા સમયમાં થતી કુલ અસર નીચે મુજબ થશે.

$$y = \int_0^t \frac{F}{m\omega} \sin \omega (t - t') dt' \quad \text{----- (10)}$$

અહીં સરળતા ખાતર સંકલનની નીચેની લીમીટ સ્વાભાવીક રીતે  $t'$  લેવાના બદલે શૂન્ય લીધેલ છે. અને તેથી બળની આ સૂક્ષ્મ અસર્નું સંપૂર્ણ પરીણામ નીચે મુજબ થશે.

$$y = y_0 \cos \omega t + \frac{y_0}{\omega} \sin \omega t + \frac{1}{m\omega} \int_0^t F \sin \omega (t - t') dt' \quad \text{----- (11)}$$

$1/2\pi$  જેટલી આવૃત્તિ ધરાવતું પ્રસંવાદી બળ  $F \sin pt$  દ્વારા એક કણ સા. પ્ર. ગ. અનુભવે છે.

તે માટે ગતિનું સમીકરણ નીચે મુજબ થશે.

$$m \frac{d^2 y}{dt^2} + \mu y = F \sin pt \quad \text{----- (12)}$$

અને જો કણ પર કોઈ પ્રકારનું બળ ન લાગતું હોય તો  $F \sin pt$  નું મૂલ્ય શૂન્ય થશે. આવા કિસ્સામાં સમી.(12)નો ઉકેલ નીચે મુજબ થશે.

$$y = A \sin \omega t + B \cos \omega t$$

$$\text{જ્યાં } \omega^2 = \frac{\mu}{m}$$

હવે જ્યારે કણ પર બળ લાગે છે ત્યારે સમી.(12) નીચે મુજબ થશે.

$$\frac{d^2 y}{dt^2} + \omega^2 y = f \sin pt \quad \text{----- (13)}$$

$$\text{જ્યાં } f = \frac{F}{m}$$

હવે જો આપણે એક કારક (operator)  $D = \frac{d}{dt}$  દર્શાવીએ તો  $\frac{d^2}{dt^2} = D^2$

તેથી સમી.(13)નું સ્વરૂપ નીચે મુજબ થશે.

$$(D^2 + \omega^2)y = f \sin pt$$

$$\text{અથવા } y = \frac{f}{D^2 + \omega^2} \sin pt$$

$$\text{અથવા } y = \frac{f}{\omega^2 - p^2} \sin pt \quad \text{----- (14)}$$

[ $\because D(\sin pt) = p \cos pt$ ,  $D^2(\sin pt) = D \cdot (D \sin pt) = D(p \cos pt) = -p^2 \sin pt$  અથવા  $\therefore D^2 = -p^2$ ]

અને આમ, જેમ જેમ પ્રણાલી પર બળ લાગતું જશે તેમ તેની પ્રાકૃતિક આવૃત્તિ  $\omega$  નાશ પામતી જશે. પરંતુ તે લાગુ પાડેલ બળની આવૃત્તિ  $p/2\pi$  જેટલી આવૃત્તિએ કંપન કરવા લાગશે.

અને જો પ્રણાલીની આવૃત્તિ અને તેને લાગુ પાડેલ બળની આવૃત્તિ સમાન થાય  $\omega = p$  તો કંપનનો

કંપવિસ્તાર  $\frac{f}{\omega^2 - p^2}$  નું મૂલ્ય અનંત થઈ જાય છે. અને તેથી પ્રણાલી ભાંગી પડે છે.

### અવરોધીય માધ્યમમાં ગતિ ( Motion in A Resisting Medium,3.5 )

જો એક સાદા લોલકને આંદોલીત કરવામાં આવે અથવા એક સ્વરકાંટાને કંપીત કરવામાં આવે તો આ પ્રકારની પ્રણાલીમાં દોલનો કે કંપનો અનંત સમય સુધી ચાલુ રહેતા નથી અને પ્રણાલીના દોલનો કે કંપનો નો કંપવિસ્તાર ધીમે ધીમે ઘટતો જાય છે અને છેવટે તેમની ગતિ અટકી જાય છે આમ, થવાનું કારણ એ છે કે કોઈક અવરોધક બળ પ્રણાલી પર લાગુ પડતું હોય છે. આ પ્રકારની ગતિને અવમંદીત દોલનો કહેવાય છે.

હવે જો એક કણનું દ્રવ્યમાન  $m$  હોય અને કોઈ એક નિશ્ચિત બિંદુને સાપેક્ષ તેમની પર લાગતા બળને કારણે તે અવરોધક બળની અસર નીચે એક સ્થિત બિંદુ થી તે કણ ગતિ કરવાનું ચાલુ કરે છે. તો તેની પર અવરોધને કારણે લાગતું બળ એ કણના વેગના નજીવા મૂલ્યને અનુરૂપ કણના વેગને સમપ્રમાણ માં હોય છે.

આ પ્રકારના  $m$  જેટલા દ્રવ્યમાનવાળા કણનું ગતિનું સમી. નીચે મુજબ થશે.

$$m \frac{d^2 y}{dt^2} = -\mu y - R \frac{dy}{dt} \quad \text{----- (15)}$$

$$\text{અથવા} \quad \frac{d^2 y}{dt^2} + k \frac{dy}{dt} + \omega^2 y = 0 \quad \text{----- (16)}$$

જ્યાં  $\mu$  એ અચળાંક છે અને તેને દ્રઢતાઅંક અથવા તો સ્પ્રિંગ ફેક્ટર કહેવાય છે. અને  $R$  ને એકમ વેગ માટેનું ઘર્ષણબળ કહેવાય છે. અને અહીં  $K$  એ ઘર્ષણનો નિયતાંક છે અને તે  $\frac{R}{m}$  અથવા  $\omega^2 = \frac{\mu}{m}$  દર્શાવે છે. ઉપરના સમીકરણો એ અવમંદનની અસર નીચે થતા દોલનો દર્શાવે છે અને તેનો ઉકેલ નીચેના સ્વરૂપે મળશે. જોઈએ,

$$Y = A_1 e^{pt} \quad \text{તેથી} \quad \frac{dy}{dt} = p A_1 e^{pt}, \quad \frac{d^2 y}{dt^2} = p^2 A_1 e^{pt} = p^2 y$$

તેથી સમી.(16) માં આ મૂલ્યો મૂકતાં,

$$(p^2 + Kp + \omega^2) y = 0 \quad \text{----- (17)}$$

$$\text{અથવા} \quad p^2 + Kp + \omega^2 = 0 \quad \text{----- (18)}$$

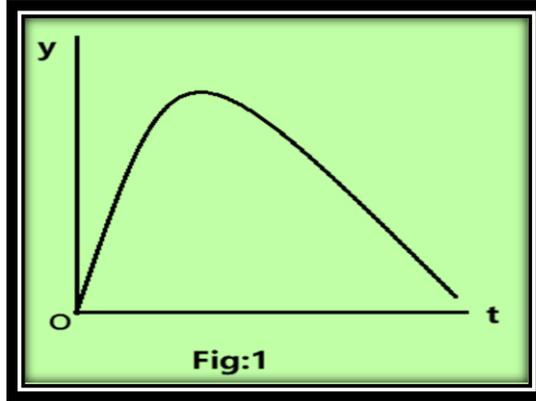
$$\text{અને} \quad p = -\frac{K}{2} \pm \sqrt{\frac{K^2}{4} - \omega^2}$$

$$\text{અથવા} \quad Y = e^{-\frac{Kt}{2}} \left( A e^{\sqrt{\frac{K^2}{4} - \omega^2} \cdot t} + B e^{-\sqrt{\frac{K^2}{4} - \omega^2} \cdot t} \right) \quad \text{----- (19)}$$

જ્યાં  $A$  અને  $B$  એ બંને સ્વતંત્ર અચળાંકો છે. સમી.(19) દ્વારા જે  $p$  નું મૂલ્ય દર્શાવ્યું છે એ જમણી બાજુના કૌંસમાં આપેલ પદની નિશાની ની અભિવ્યક્તિ પર આધારીત છે.

**કિસ્સો-1** જો  $\frac{K^2}{4} > \omega^2$  એટલે કે  $\sqrt{\frac{K^2}{4} - \omega^2}$  એ વાસ્તવિક મૂલ્ય છે. અને તે માટે  $y$  નું મૂલ્ય કે જે બે ઘટકો ધરાવે છે તે બંને ઘટકો ચરઘાતાંકીય રીતે શૂન્ય થઈ જશે. અને આવી ગતિનું ઉત્તમ ઉદાહરણ એ

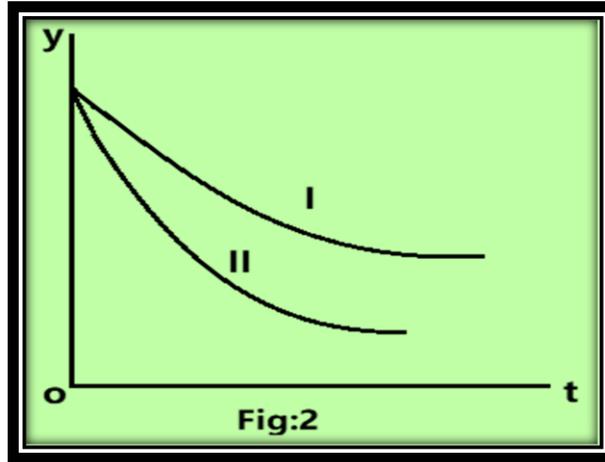
અતિ અવમંદીત થયેલ ડેડબીટ ગેલ્વેનોમીટર છે. કે જેમાં આવર્તન ત્વરીત શૂન્ય થઈ જાય છે. આ પ્રકારના કિસ્સા માટે દોલનોનું સ્થાનાંતર  $y$  વિરુદ્ધ સમય  $t$  નો આલેખ નીચેની આકૃતિ(1)માં દર્શાવેલ છે.



**કિસ્સો-2:** જો  $\frac{K^2}{4} = \omega$  તો તેને જટીલ અવમંદન કહેવાય છે. અને તે માટે  $y$  નીચે મુજબ થશે.

$$y = (A + Bt)e^{-\frac{K}{2}t}$$

અને આવા કિસ્સામાં ઘટાડો ત્વરીત થશે અને જો  $\omega$  નું મૂલ્ય  $K$  કરતાં થોડુંક વધારે હોય તો ગતિ દિલીત થઈ જાય છે અને જો  $\omega$  નું મૂલ્ય  $K$  કરતા થોડુંક ઓછું હોયતો ગતિ ત્વરીત બંધ થઈ જાય છે. તેથી આ અવસ્થા જટીલ(critical) અવમંદીત અવસ્થા છે આ પ્રકારની ગતિ માટે દોલનોના સ્થાનાંતર  $y$  વિરુદ્ધ સમય  $t$  નો આલેખ આકૃતિ(2)માં દર્શાવેલ છે.



**કિસ્સો-3** જો  $\frac{K^2}{4} < \omega$  તો સમી.(19)નું કૌંસમાં આપેલ પદ કાલ્પનીક થઈ જશે. અને તેથી ગતિ દોલન સ્વરૂપે મળશે. અને તેથી સમી.(19) નું કૌંસમાં આપેલ પદ નીચે મુજબ મળશે.

$$\sqrt{\frac{K^2}{4} - \omega^2} = i\sqrt{\omega^2 - \frac{K^2}{4}} = i\omega_1 \quad \text{જ્યાં } \omega_1 = \sqrt{\omega^2 - \frac{K^2}{4}}$$

તેથી સમી. (19) નીચે મુજબ થશે.

$$\begin{aligned}
y &= e^{-\frac{K}{2}t} (Ae^{i\omega_1 t} + B e^{-i\omega_1 t}) \\
&= e^{-\frac{K}{2}t} \{(A + B)\cos\omega_1 t + i(A - B)\sin\omega_1 t\} \\
&= e^{-\frac{K}{2}t} (A_1 \cos\omega_1 t + B_1 \sin\omega_1 t) \quad \text{-----(20)} \\
&= e^{-\frac{K}{2}t} \sqrt{A_1^2 + B_1^2} \sin\left(\omega_1 t + \tan^{-1} \frac{A_1}{B_1}\right)
\end{aligned}$$

જ્યાં  $A_1$  અને  $B_1$  એ અચળાકો છે. અને  $\omega_1 = \sqrt{\omega^2 - \frac{K^2}{4}}$   
અહીં  $\omega_1$  એ પ્રણાલીની પ્રાકૃતિક આવૃત્તિ રૂપે વર્તે છે. અને અવમંદનના મૂલ્યમાં થોડો વધારો થતાં આવૃત્તિનું મૂલ્ય ઘટતું જાય છે. અને તેથી પ્રણાલીના દોલનોનો કંપવિસ્તાર  $\sqrt{A_1^2 + B_1^2} e^{-\frac{K}{2}t}$  ના મૂલ્યમાં સમયને સાપેક્ષ ચરઘાતાંકીય ઘટડો થતો જશે અને તેથી પ્રણાલીમાં અવમંદીત દોલનો ઉત્પન્ન થશે. અને આ પ્રકારની ગતિ માટે સમય  $t$  ને સાપેક્ષ સ્થાનાંતર  $y$  નો ભૌમિતિક સંબંધ સાદી પ્રસંવાદી ગતિ જેવો હશે જે નીચેની આકૃતિ-૩માં દર્શાવેલ છે.

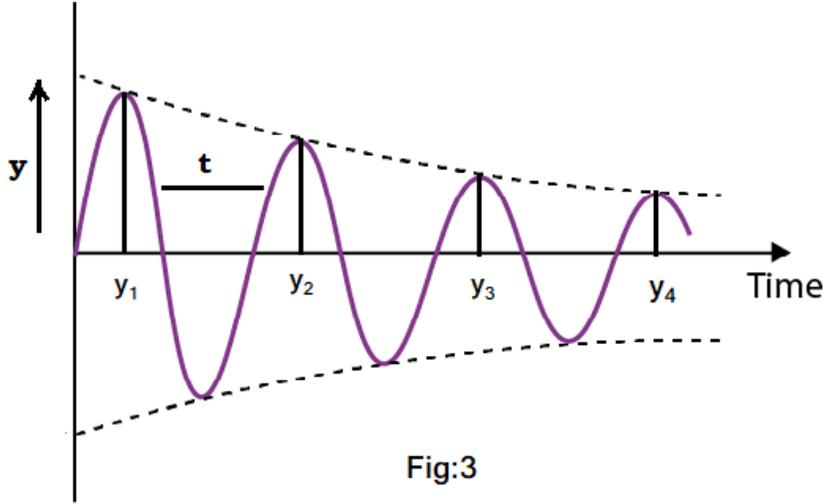


Fig:3

આકૃતિ-૩માં જોતા જણાય છે કે જેમ સમય વધતો જાય છે તેમ કંપવિસ્તાર  $\sqrt{A_1^2 + B_1^2} e^{-\frac{K}{2}t}$  ચરઘાતાંકીય રીતે ઘટીને શૂન્ય થાય છે અને કંપવિસ્તરના અવમંદનનું માપન એ અવમંદનઆંક  $K$  છે. હવે જો કોઈ એક સમય  $t$  એ મહત્તમ સ્થાનાંતર નીચે મુજબ મળે છે.

$$y_1 = a e^{-\frac{K}{2}t}$$

જ્યાં  $\sqrt{A_1^2 + B_1^2} = a$  લીધેલ છે.

$$\sin(\omega_1 t + \epsilon) = \pm 1 \quad \epsilon = \tan^{-1} \frac{A_1}{B_1}$$

ક્યારે સ્થાનાંતર મહત્તમ હોય છે ?

આવર્તકાળ  $T$  ના ક્રમીક અંતરાલએ એક દિશામાં થતા મહત્તમ સ્થનાંતરો  $y_1, y_2, y_3, \dots$  વગેરે દ્વારા દર્શાવાય છે. તેથી

$$y_2 = ae^{-\frac{K}{2}(t+T)}$$

$$y_3 = ae^{-\frac{K}{2}(t+2T)}$$

$$y_4 = ae^{-\frac{K}{2}(t+3T)}$$

$$\text{તેથી } \frac{y_1}{y_2} = \frac{ae^{-\frac{K}{2}t}}{ae^{-\frac{K}{2}(t+T)}} = e^{\frac{K}{2}T}$$

$$\text{તેજ રીતે } \frac{y_2}{y_3} = e^{\frac{K}{2}T}$$

$$\text{અથવા } \frac{y_3}{y_2} = e^{\frac{K}{2}T}$$

$$\text{તેથી } \frac{y_1}{y_2} = \frac{y_2}{y_3} = \dots = D = e^{\frac{K}{2}T}$$

હવે બંને બાજુ લોગ લેતાં,

$$K = \frac{2}{T} \log_e D = \frac{2 \times 2.303}{T} \log_{10} D$$

અને અવમંદિત દોલનોની પ્રણાલી માટે આ  $K$  ને લોગ-ડીક્રીમેન્ટ કહેવાય છે. (ચરઘાતાંકીય ઘટાડો) કહેવાય છે. અને આ રીત દ્વારા અવમંદન આંક મેળવી શકાય છે.

### (3) સંયુક્ત લોલક અને ગજીયું લોલક (Compound Pendulum and Bar Pendulum)

#### સંયુક્ત લોલક (Compound Pendulum):

એક સંયુક્ત લોલક એ એક દ્રઢ (અથવા તો ભૌમિતીક આકાર ધરાવતી) રચનાનું બનેલ દ્રઢ લોલક હોય છે. કે જે તેનામાંથી પસાર થતી સમક્ષીતીજ અક્ષને અનુલક્ષીને મુક્ત પણે આંદોલન કરી શકે છે. અને તેના દોલનો પણ સાદી પ્રસંવાદી ગતિના હોય છે અને તેનો આર્વતકાળ નીચે મુજબ દર્શાવાય છે.

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{mg \cdot l}}$$

જ્યાં  $I$  એ આધાર અક્ષને અનુલક્ષીને તેની જડત્વની યાકમાત્રા છે.  $m$  એ તેનું દ્રવ્યમાન છે અને  $l$  એ તેની લંબાઈ છે. (અથવા તેની આધાર અક્ષ અને તેના ગુરુત્વ બિંદુ વચ્ચેનું અંતર છે.)



અને  $G$  માથી પસાર થતી અક્ષને અનુલક્ષીને ચક્રાવર્તન ત્રિજ્યા  $k$  હોય તો

$$I_0 = mk^2 \text{ તેથી } I = mk^2 + ml^2$$

$I$  ની આ કિંમત સમી. (B) માં મૂકતાં

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{mk^2 + ml^2}{mgl}} = 2\pi \sqrt{\frac{k^2 + l^2}{gl}} \quad \text{----- (c)}$$

$$\text{અથવા } T = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{k^2}{l} + l}{g}}$$

અને તે દોલનનો આવર્તકાળ દર્શાવે છે અને સંયુક્ત લોલકનો આ આવર્તકાળ એ  $\frac{k^2}{l} + l$  અથવા  $\frac{k^2 + l^2}{l}$  જેટલી લંબાઈના સાદા લોલકના આવર્તકાળ જેટલો જ છે. એટલે કે તે સંયુક્ત લોલકની ઘટેલી લંબાઈ (reduced length) અથવા તો સંયુક્ત લોલકની લંબાઈ દર્શાવે છે અને તેને સંજ્ઞા  $L$  વડે દર્શાવાય છે.

હવે  $k^2$  નું મૂલ્ય હંમેશા શૂન્ય કરતા વધુ હોય છે અને આ સંયુક્ત લોલકની લંબાઈ એ હંમેશાં  $l$  કરતાં વધારે હોય છે.

### દોલનનું કેન્દ્ર ( Centre of Oscillation ) :

આકૃતિમાં દર્શાવ્યા મુજબ  $G$  ની બીજી તરફ  $G$  થી  $\frac{k^2}{l}$  જેટલા અંતરે આવેલ એક બિંદુ  $O$  છે. જેને દોલનનું કેન્દ્ર કહેવાય છે. અને તેમાંથી પસાર થતી સમક્ષીતીજ અક્ષ કે જે આધારની અક્ષને સમાંતર છે. તેને લોલકના આંદોલનની અક્ષ કહેવાય છે. તેથી,  $GO = \frac{k^2}{l}$  અને આકૃતિ(a) મુજબ તેના બરાબર  $l$  મૂકતાં,

$$SO = l + l' = l + \frac{k^2}{l}$$

$$\text{અને } T = 2\pi \sqrt{\frac{l + \frac{k^2}{l}}{g}} = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

તેથી દોલનબિંદુ  $O$  એ આધાર બિંદુ  $S$  થી  $L$  જેટલા અંતરે આવેલ છે એટલે કે આ બે બિંદુ વચ્ચેના અંતરને સમતુલ્ય લોલકની લંબાઈ કહેવાય છે.

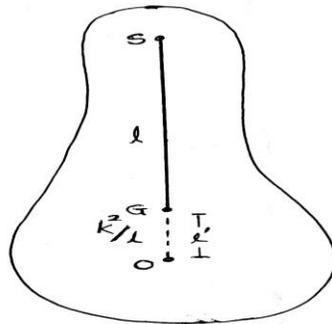


Fig : (a)

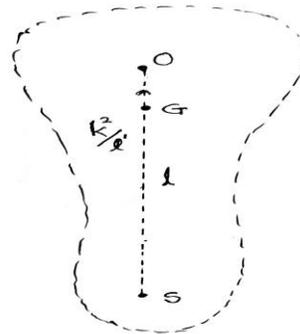


Fig : (b)

## આધાર બિંદુ અને દોલન બિંદુ ની પરસ્પર અદલાબદલી (Interchangeability of Centre of Suspension and Oscillation)

જો લોલક ને ઉલટું કરી અને તેની દોલન અક્ષ પર આવેલ બિંદુ O દ્વારા લટકાવવામાં આવે ( જે આકૃતિ b માં દર્શાવેલ છે) તો દોલનો નો આવર્તકાળ નાચે મુજબ થશે.

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{k^2 + l^2}{l'g}}$$

પરંતુ  $\frac{k^2}{l} = l'$  તેથી  $k^2 = l \cdot l'$

તેથી આવર્તકાળનું સ્વરૂપ નીચે મુજબ થશે.

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{l'l' + l'^2}{l'g}} = 2\pi \sqrt{\frac{l+l'}{g}} = 2\pi \sqrt{\frac{l + \frac{k^2}{l}}{g}}$$

અને તે લોલકને આધારબિંદુ S વડે લટકાવતા મળતા આવર્તકાળ જેવાં જ સ્વરૂપનું છે.

તેથી કહી શકાય કે આધાર બિંદુ અને દોલન બિંદુ નો પરસ્પર ફેરફાર કરી શકાય છે. કારણ કે તે બંને એક બીજાને વ્યસ્ત પ્રમાણમાં ચલે છે. આ પ્રકારના લોલકનો ગુણધર્મ સૌ પ્રથમ હાઇઝ એ શોધેલ.

એટલે કે આપણે લોલકને આધારબિંદુ S અથવા દોલન બિંદુ O વડે લટકાવીએ તો તે બંને કિસ્સામાં કંપવિસ્તાર સમાન મળે છે અને તેની સમતુલ્ય સાદા લોલકની લંબાઈ પણ સમાન મળે છે. એટલે કે ગુરુત્વ કેન્દ્ર G માટે મળતી લંબાઈ l અને દોલન બિંદુ ને અનુરૂપ લંબાઈ  $\frac{k^2}{l}$  બંને માટે સમાન આવર્તકાળ મળે છે. અને તેથી પ્રાયોગિક રીતે આ બે બિંદુઓ S અને G મેળવી અને તે પરથી તેની લંબાઈ L અથવા તેની સમતુલ્ય સાદા લોલકની લંબાઈ  $l + \frac{k^2}{l}$  શોધી શકાય છે. તદઉપરાંત ગુરુત્વ પ્રવેગનું g મૂલ્ય  $T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$  સૂત્રની મદદથી જેતે સ્થળ ને અનુરૂપ મેળવી શકાય છે.

### ગજીયું લોલક ( Bar Pendulum):

સંયુક્ત લોલકમાં સૌથી સરળ અને અનુકૂળ હોય તેવું લોલક એ ગજીયું લોલક છે. તે આકૃતિમાં દર્શાવ્યા મુજબ ફક્ત ધાતુની એક પટ્ટી AB રૂપે હોય છે, તેમાં એક્સરખા અંતરે તેના કેન્દ્રની બંને બાજુએ છીદ્ર કરેલ હોય છે તેનું કેન્દ્ર એ તેનું ગુરુત્વ કેન્દ્ર C હોય છે અને આમાંના કોઈ પણ છીદ્રમાં ગોઠવી શકાય તેવી એક છરીઘાર K ધરાવતી ધરી હોય છે. તેના દ્વારા આ લોલક તેના સમક્ષીતીજ તલમાં દોલન કરી શકે છે. તેના ગુરુત્વ કેન્દ્ર C ની બંને બાજુના છીદ્રનું અંતર નોંધી અને તેમાં છરી ઘાર K ગોઠવી અને A થી B વચ્ચેના દરેક છીદ્રને અનુરૂપ આ લોલકને આંદોલીત કરી અને દરેક છીદ્ર માટેનો આવર્તકાળ નોંધવામાં આવે છે. અને ત્યારબાદ ગુરુત્વ કેન્દ્ર C થી છીદ્રના અંતરને x-અક્ષ પર અને આવર્તકાળને y-અક્ષ પર લઈ અને નીચેની આકૃતિ-2 માં દર્શાવ્યા પ્રમાણેનો આલેખ દોરવામાં આવે છે.



તેથી  $l = \frac{K^2}{I}$  અથવા  $K^2 = l^2$  જેથી  $K = l$

તેથી BP અને FP એ બંને અંતરો સમાન થશે અને તે અંતર એ ચક્રાવર્તનની ત્રિજ્યા K જેટલું હોય છે.

તેથી  $BF = 2K$  અથવા  $K = \frac{BF}{2}$

તેથી જો બંને બિંદુ B અને F માટે આપણે ન્યુનતમ આવર્તકાળ  $T_m$  નોંધી એ ( કે જે આલેખમાં અંતર CP વડે મળે છે.)

$$\text{તો, } T_m = 2\pi \sqrt{\frac{2K}{g}}$$

તે પરથી ફરી પાછું ગુરુત્વ પ્રવેગ  $g$  નું મૂલ્ય  $g = \frac{8\pi^2 R}{T_m^2}$  દ્વારા મેળવી શકાય

પરંતુ બિંદુઓ B અને F ને આલેખના ચોક્કસ સ્થાન પર મેળવવા મુશ્કેલ છે. કારણ કે આલેખનો સ્પર્શક તેજ બિંદુમાંથી પસાર થવાની શક્યતા ઓછી હોય છે. તેથી આપણે K નું મૂલ્ય સમી.  $\frac{K^2}{I} = I'$  અથવા  $K^2 = \sqrt{II'}$  પરથી મેળવી શકીએ. કારણ કે અહીં આલેખમાં JR અને NRનું મૂલ્ય જેટલું હોય છે. અને KR અને RM નું મૂલ્ય  $I'$  જેટલું તેથી

$$K = \sqrt{II'} = \sqrt{JR \cdot KR} = \sqrt{NR \cdot MR}$$

અને આ રીતે ગજબા લોલકની ચક્રાવર્તનની ત્રિજ્યા K સરળતાથી શોધી શકાય છે.

1928 માં ફરગ્યુસને એવું સૂચન કર્યું કે ઉપર મુજબના વક્ર ને બદલે એક આલેખ એ રીતે દોરવામા6 આવે કે જેમાં  $IT^2$  ને x- અક્ષ પર લેવામાં આવે અને  $I^2$  ને y- અક્ષ પર લેવામાં આવે તો સમી.  $I^2 + K^2 = \frac{IT^2}{4\pi^2}$  મુજબ આલેખ એક સુરેખા રૂપે મળશે. જે નીચેની આકૃતિમાં દર્શાવેલ છે. અને આ સુરેખાનો ઢાળ  $\frac{g}{4\pi^2}$  થશે. અને તેનો y- અક્ષ પરનો અંતઃખંડ  $-K^2$  બરાબર થશે. અને તે પરથી  $g$  અને  $K$  નું વધુ ચોક્કસ મૂલ્ય મેળવી શકાય છે.

આ રીતમાં પણ ગુરુત્વ કેન્દ્ર શોધવું જરૂરી છે. કારણ કે તે પરથી  $I$  નું જુદું જુદું મૂલ્ય મળે છે. પરંતુ તે માટે લોલકનું બેલેન્સ કરી અને કેન્દ્રબિંદુ મેળવી શકાય અને તેમ છતાં  $I$  ના મૂલ્યમાં જે ક્ષતિ હોય છે તે ગ્રાફ પર સુરેખા દોરવાથી દૂર થઈ જાય છે.